

Antriebsregler

mcDSA-E67-Modul

Artikelnummer: 1511516



Technische Daten

Versorgungsspannungen		
Versorgungsspannung Elektronik Ue*1	930 V	
Stromaufnahme Elektronik@ Ue=24V*2	typ. 45 mA	
Versorgungsspannung Leistung Up*3	960 V	
Ausgangsstrom		
Maximaler Ausgangsstrom	15 A	
Dauerausgangsstrom @ Up=24V*4	5 A	
Dauerausgangsstrom @ Up=48V*4	4.3 A	
PWM		
Ausgangsspannung	100% Up	
PWM-Frequenz	25, 32*5, 50 kHz	
Mechanische Daten		
Abmessungen LxBxH	53 x 41 x 10 mm	
Gewicht	18 g	
Umgebung		
Schutzart	IP00	
Umgebungstemperatur (Betrieb)	-4070 °C	
Umgebungstemperatur (Lagerung)	-4085 °C	
Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)	590 %	
CAN-Bus		
Protokoll	DS301	
Geräteprofil	DS402	
Max. Baudrate	1 Mbit/s	
CAN Spezifikation	2.0B	
Galvanisch getrennt	nein	

Geberversorgung (Drehgeber)	
Ausgangsspannung	5 V
Maximaler Ausgangsstrom	0.2 A
Drehgeber	
Тур	sin / cos
Signale	+Sin,-Sin,+Cos,-Cos
Auflösung	13 Bit pro Sinusperiode
Eingangssignal	1 V Spitze-Spitze, differentiell
Signal-Typ	Sinus/Cosinus, analog, differentiell
Digitale Eingänge	
Anzahl - digitale Eingänge	4 (Din03)
Low-Pegel	05 V
High-Pegel	830 V
Digitale Ausgänge	
Anzahl	1 (Dout0)
Dauerausgangsstrom	1.5 A
Lasten	resistiv, induktiv
Ausgangsspannung	Versorgungsspannung Elektronik Ue
Signal-Typ	plusschaltend
Analoge Eingänge	
Anzahl	2 (Ain01)
Signal-Typ	+/- 10V, 12 Bit, single ended

keine Garantie, da der Wert empirisch ermittelt wurde, bitte beachten Sie die Applikation Notes zur Ermittlung des Dauerstromes
** Standardwert

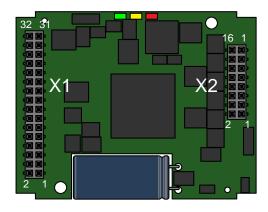
Weitere technische Daten finden Sie im mcManual.

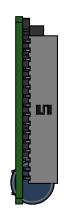


^{*}¹ Kein Verpolungsschutz, die Zerstörungsgrenze liegt bei Überspannung von >= 33V oder kurzfristige Spitzenspannung von 37V < 1s
*² Endstufe aus, 5V Ausgang (Geberversorgung) ist unbelastet
*³ Kein Verpolungsschutz, die Zerstörungsgrenze liegt bei Überspannung von >= 80V
*⁴ Anschlusskabel mit maximal möglichem Leitungsquerschnitt, PWM-Frequenz 32 kHz, Umgebungstemperatur 40 °C (t >40 °C Derating), Effektivstrom: 5 A → 4.1



Schema







@2021 by miControl

Klemmenbelegung

X1	Drehgeber, I/O's und CAN	
1	res.	Reserviert
2	/ld7	Node-ID Bit 7 invertiert
3	+U5V	5V Ausgangsspannung für Geberversorgung Sensoren: Drehgeber
4	/ld6	Node-ID Bit 6 invertiert
5	+Cos	Drehgeber, Cosinussignal
6	/ld5	Node-ID Bit 5 invertiert
7	+Sin	Drehgeber, Sinussignal
8	/ld4	Node-ID Bit 4 invertiert
9	res.	Reserviert
10	/ld3	Node-ID Bit 3 invertiert
11	-Cos	Drehgeber, Cosinussignal negiert
12	/ld2	Node-ID Bit 2 invertiert
13	-Sin	Drehgeber, Sinussignal negiert
14	/ld1	Node-ID Bit 1 invertiert
15	CAN Lo	CAN Low
16	/ld0	Node-ID Bit 0 invertiert
17	CAN Hi	CAN High
18	Erw2	mcSPI Erweiterungssignal 2
19	Dout0	Digitaler Ausgang 0
20	Erw1	mcSPI Erweiterungssignal 1
21	Din2	Digitaler Eingang 2
22	SpiCLK	mcSPI Clock
23	Din1	Digitaler Eingang 1
24	SpiMOSI	mcSPI Master Out
25	Din0	Digitaler Eingang 0
26	Spi/SS	mcSPI Slave Select
27	Ain0	Analoger Eingang 0
28	SpiMISO	mcSPI Master In
29	Ain1	Analoger Eingang 1
30	Din3	Digitaler Eingang 3
31	GND	Masse für Geberversorgung Bemerkung: nicht mit Anlagenmasse verbinden
32	res.	Reserviert

X2	Motor	
1	+Up	Versorgungsspannung Leistung
2	res.	Reserviert
3	+Up	Versorgungsspannung Leistung
4	FE	Funktionserde
5	GND	Masse Leistung und Elektronik
6	GND	Masse Leistung und Elektronik
7	Ма	Motorphase A
8	+Ue	Versorgungsspannung Elektronik
9	Ма	Motorphase A
10	+Ue	Versorgungsspannung Elektronik
11	Mb	Motorphase B
12	Mb	Motorphase B
13	Mc	Motorphase C
14	res.	Reserviert
15	Mc	Motorphase C
16	res.	Reserviert